

Chapitre 6 : Trigonométrie

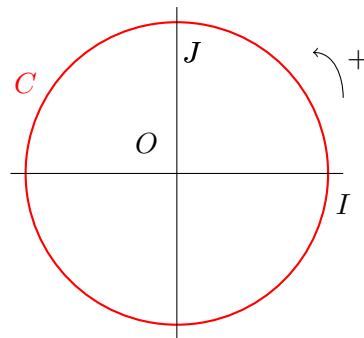


1 Cercle trigonométrique et radian

1.1 Cercle trigonométrique

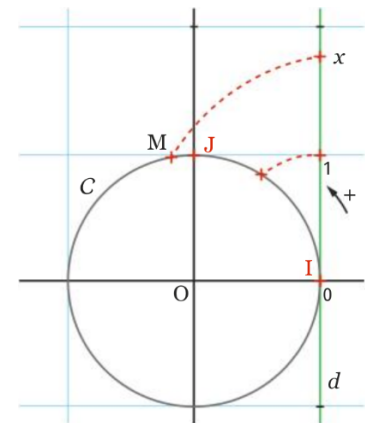
Définition 1 (Cercle trigonométrique)

Dans un repère orthonormé $(O; I, J)$, le **cercle trigonométrique** C est le cercle de centre O et de rayon 1, orienté dans le sens inverse des aiguilles d'une montre, appelé **sens direct** ou encore **sens trigonométrique**.



1.2 Enroulement de la droite numérique

On place la droite numérique perpendiculaire à (OI) telle que le 0 de la droite numérique coïncide avec le point I et on l'oriente dans le sens de O vers J (vers le haut). On enroule la demi-droite des réels positifs sur le cercle C dans le sens trigonométrique et la demi-droite des réels négatifs sur le cercle C dans le sens indirect.

**Définition 2** (Point image)

À chaque nombre réel $x \in \mathbb{R}$ de la droite numérique, on associe un unique point M du cercle trigonométrique que l'on appelle **point image**.

Propriété 1

Deux nombres réels x et x' de la droite numérique ont le même point image sur C si et seulement si

$$x = x' + k \times 2\pi$$

avec $k \in \mathbb{Z}$.

Exemple 1

En remarquant que

$$\pi = 3\pi - 1 \times 2\pi = -5\pi + 3 \times 2\pi,$$

on en déduit que π , 3π et -5π ont le même point image sur le cercle trigonométrique : le point de coordonnées $(-1; 0)$.

Application 2

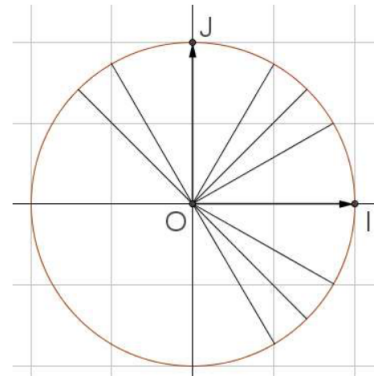
Relier les nombres qui ont le même point image.

- | | |
|-----------------------|----------------------|
| (1) $-\frac{3\pi}{2}$ | (a) 2π |
| (2) $-\frac{\pi}{4}$ | (b) $\frac{\pi}{2}$ |
| (3) 0 | (c) π |
| (4) $-\pi$ | (d) $\frac{7\pi}{4}$ |

Application 3

Placer les points associés aux réels suivants :

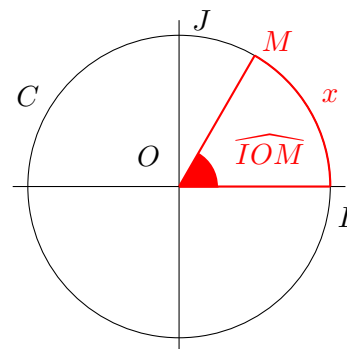
- | | | |
|------------------|------------------|-----------------|
| 0 | π | 2π |
| $\frac{\pi}{2}$ | $\frac{3\pi}{2}$ | $\frac{\pi}{4}$ |
| $\frac{3\pi}{4}$ | $-\pi$ | $\frac{\pi}{3}$ |
| $\frac{2\pi}{3}$ | $-\frac{\pi}{4}$ | $\frac{\pi}{6}$ |
| $-\frac{\pi}{6}$ | | |



1.3 Angle en radian

Définition 3 (Mesure en radian)

Soit M un point du cercle trigonométrique. On appelle **mesure en radian de l'angle orienté** (\vec{OI}, \vec{OM}) tout nombre réel $x \in \mathbb{R}$ associé au point M .



Propriété 2

Les mesures, en degrés ou en radians, d'un angle géométrique, sont **proportionnelles**. On a ainsi le tableau de proportionnalité ci-contre. On a donc $\pi d = 180\alpha$ ou $\frac{\alpha}{\pi} = \frac{d}{180}$.

Mesure en degrés	180	d
Mesure en radians	π	α

Application 4

Compléter le tableau suivant.

Mesure en degrés	0	30	45	60	90	180	270	360
Mesure en radians						π		

Application 5

- Exprimer, en radians, une mesure de 50° .
- Exprimer, en degrés, une mesure de $\frac{7\pi}{16}$ radians.

2 Cosinus et sinus

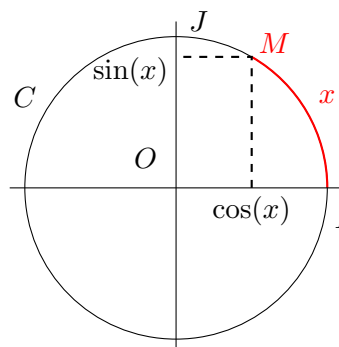
2.1 Généralités

Définition 4 (Cosinus et sinus)

On considère un réel $x \in \mathbb{R}$ ayant pour image le point M sur le cercle trigonométrique.

- L'abscisse du point M est appelée **cosinus** de x . On la note $\cos(x)$.
- L'ordonnée du point M est appelée **sinus** de x . On la note $\sin(x)$.

Les coordonnées du point M sont donc $M(\cos(x); \sin(x))$.



Propriété 3

Pour tout nombre réel $x \in \mathbb{R}$, on a :

- $-1 \leq \cos(x) \leq 1$
- $-1 \leq \sin(x) \leq 1$
- $\cos^2(x) + \sin^2(x) = 1$.

Et pour tout entier relatif $k \in \mathbb{Z}$, on a

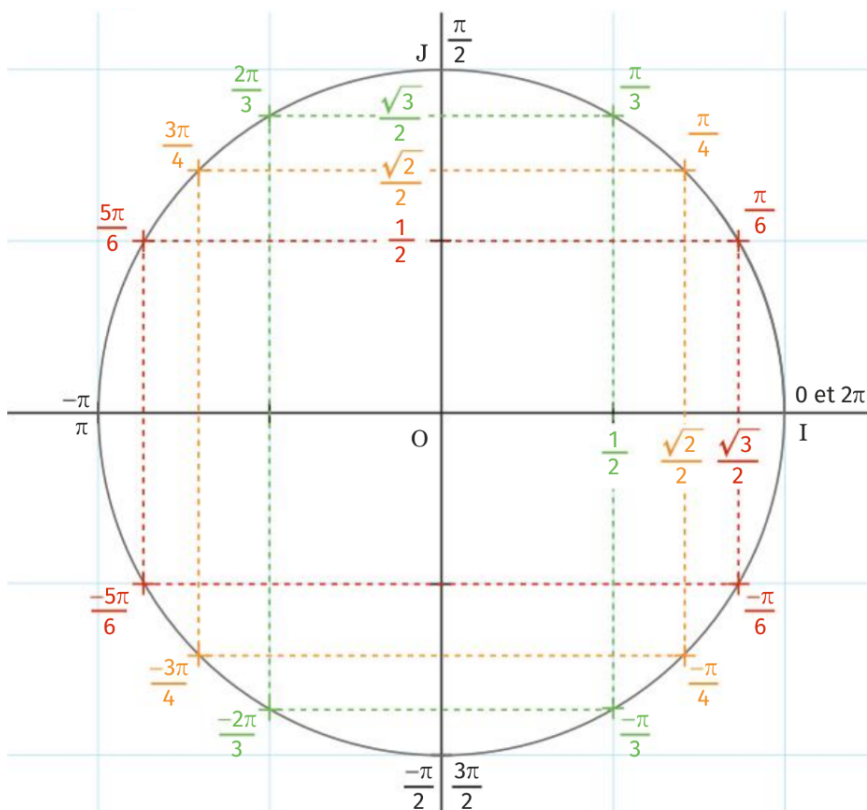
- $\cos(x + 2k\pi) = \cos(x)$
- $\sin(x + 2k\pi) = \sin(x)$

2.2 Valeurs remarquables

Certaines valeurs du cosinus et du sinus sont à connaître **par cœur** ♡.

Angle	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$
$\cos(x)$	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$
$\sin(x)$	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$

Angle	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
$\cos(x)$	0	-1	0	1
$\sin(x)$	1	0	-1	0



Application 6

1. Donner les coordonnées du point image associé au réel $\frac{3\pi}{4}$.
2. Donner les coordonnées du point image associé au réel $\frac{5\pi}{6}$.
3. Donner les coordonnées du point image associé au réel $-\frac{\pi}{2}$.